



Controle mecânico das plantas daninhas em variedades de soja em duas populações de plantas

Guilherme Cardoso Pavan¹, Adriana Cologni Salvalaggio², Gustavo Moratelli³, Emerson Fey⁴, Neumárcio Vilanova da Costa⁵, Rodrigo Fernando Dourado⁶, Marlon Rafael Luft⁷

Universidade Estadual do Oeste do Paraná¹, Universidade Estadual do Oeste do Paraná², Universidade Estadual do Oeste do Paraná³, Universidade Estadual do Oeste do Paraná⁴, Universidade Estadual do Oeste do Paraná⁵, Universidade Estadual do Oeste do Paraná⁶, Universidade Estadual do Oeste do Paraná⁷

O uso de cultivadores se destaca como alternativa no controle de plantas daninhas em sistemas orgânicos de produção em larga escala. Portanto, objetivou-se avaliar a eficiência do cultivador mecânico guiado por câmera (Row hoe CHOPSTAR 60-90), adaptado para sistema de plantio direto, no controle mecânico das plantas daninhas em variedades de soja em duas populações de plantas. Utilizou-se o delineamento com dois blocos casualizados em parcelas subdivididas. As parcelas corresponderam a duas variedades (BRS 284 e CD 216), as subparcelas corresponderam às duas populações (329,2 e 574,6 mil plantas ha⁻¹) e as subsubparcelas corresponderam a quatro tipos de manejo de plantas daninhas: 1-uma capina mecanizada (22 dias após a semeadura- DAS ou estágio V3 da soja), 2- duas capinas mecanizadas (22 e 47 DAS ou estádios V3 e V7 da soja), 3- testemunha capinada manualmente e 4- testemunha sem capina. Houve interação estatística entre os fatores analisados. A produtividade da BRS 284 foi reduzida em média de 44,1 % em relação à testemunha capinada manualmente, quando se utilizou o manejo mecânico das plantas daninhas em ambas as populações. No entanto, para a CD 216 não houve redução da produtividade quando se utilizou uma capina e duas capinas mecanizadas nas populações 574,6 e 329,2 mil plantas ha⁻¹, respectivamente, em relação à testemunha capinada manualmente. O cultivador mecânico guiado por câmera apresentou eficiência no controle tardio das plantas daninhas nas variedades da soja nas populações avaliadas. Portanto, conclui-se que os danos causados pelo cultivador mecânico guiado por câmera na cultura da soja foi dependente do número de capinas mecanizadas, da variedade e da população de plantas utilizada.

Palavras-chave: Cultivo orgânico, Cultivador automatizado, Manejo Cultural

Apoio: Capes